



## PRE-PROGRAMME DE CONFERENCES 2022

### MERCREDI 9 NOVEMBRE

#### 11h40 – 12h20 : Table ronde « warehouse management : se construire des bases à la fois solides et adaptables pour sa logistique »

Comment intégrer rapidement de la robotique mobile grâce au logiciel ? #warehousemanagement #fluxdestockage #résilience.

- **Jean-Baptiste BERNICOT** - Responsable des pôles Ingénierie & Innovation - **IDEA GROUPE**
- **Ronan BELLEC** - Engineering services manager & **Germain RICQUE** - Ingénieur projets industriels et logistiques - **DAHER**
- **Jean-Christophe FAUROUX** - Chief Executive Officer - **MECABOTIX DIH<sup>2</sup>**
- **Romain DEMAY** - Responsable Commercial - **SCALLOG**  
Expert en robotique mobile et intralogistique.  
#Logistique Retail #E-Commerce #Industrie #Hôpitaux
- **Julien BURBAN** - Chef de projet supply chain - **PASCA**

#### 14h00 – 14h40 : La robotique du futur / Pitch techno innovante

- **Murielle MANIN** - Chef de Projets de Recherche - **IRT**
- **Ludovic DELVAL** - Ingénieur R&D - **IRT**
- **Alexandre AMBIEHL** - Directeur de programme R&D - **E-COBOT**

#### SHOP4CF (Smart Human Oriented Platform for Connected Factories)

SHOP4CF est un projet financé par l'UE qui a pour objectif de trouver le bon équilibre entre une automatisation rentable, des tâches répétitives et l'implication des travailleurs dans des domaines tels que l'adaptabilité, la créativité et l'agilité, où ils créent la plus grande valeur ajoutée. Le projet a également pour but de développer un modèle d'usine fortement connectée afin de tirer profit de toutes les données qui y sont générées. Le projet propose une place de marché avec différents composants, dont robotiques, qui doivent permettre aux entreprises d'accéder aux services essentiels à la transformation numérique de l'industrie. Présentation du projet et retour d'expérience de E-COBOT

**Pitch : Venez découvrir les innovations des exposants R4M !**

## 17h40 – 18h20 : Table ronde « La vision et la préhension au service de l'ergonomie du poste de travail dans l'agroalimentaire. »

- Aurélien THOURET - *Chef de projet Process* - **LA MIE CALINE**
- Jean-Marie SAUJOT - *Ingénieur Technico-Commercial* - **NOVATICS**
- Lucas NACSA - *Président-Directeur Général* - **NEOVISION**

Table ronde animée par :

- Jade LEMAITRE – *Directrice* – **PROXINNOV**

---

## JEUDI 10 NOVEMBRE

### 08h00 – 08h50 : Petit-déjeuner à la découverte du technocampus robotics & cobotics PROXINNOV

### 09h00 – 09h40 : Table ronde « Robotiser sa production de petites séries »

- Delphine KELLER - *Ingénieure R&D au centre d'expertise des structures et des matériaux navals/Responsable de sous-secteur d'activité robotique-cobotique* - **NAVAL GROUP**  
*#systèmes mécatroniques #robotique #cobotique #nouveaux procédés.*
- Denis MERCAT - *Sustainable Growth Manager* – **KICK MAKER**
- Nicolas POUCKET – *Directeur des opérations* - **PROXINNOV**

### 11h40 – 12h20 : La robotique du futur / Pitch techno innovante

Vision académique de la robotique du futur

- Stéphane CARO, *Head of RoMaS (Robots and Machines for Manufacturing, Society and Services) team / IRT Jules Verne (MAD), Research Director at CNRS*

Les robots parallèles à câbles se positionnent comme une technologie complémentaire aux autres solutions robotiques telles que les bras 4,5 ou 6 axes. Ils sont économiques, peu encombrants et offrent des caractéristiques intéressantes : embarquer des charges lourdes, les déplacer sur de grandes distances très rapidement, contrôler leur orientation/position, sans phénomène de ballant. Le robot à câbles le plus connu est celui utilisé dans les stades de sport pour filmer directement le cœur de l'action.

Le projet ROCKET vise à développer un robot parallèle à câbles industriel avec son effecteur de saisie, dédié à la manipulation et au tri de tôles de grandes dimensions au moyen d'une interface Homme/machine enrichie de réalité augmentée.

**Pitch : Venez découvrir les innovations des exposants R4M !**